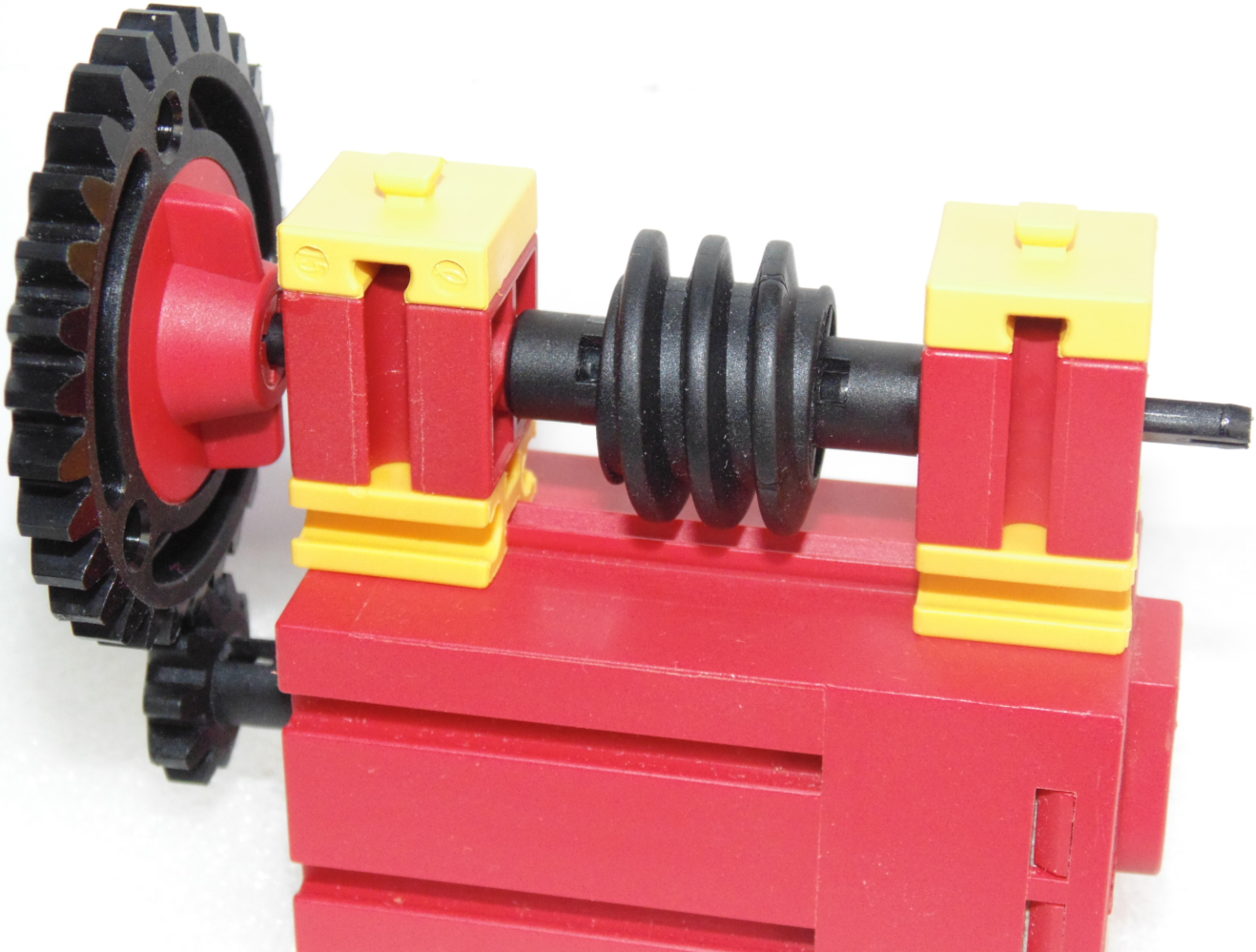
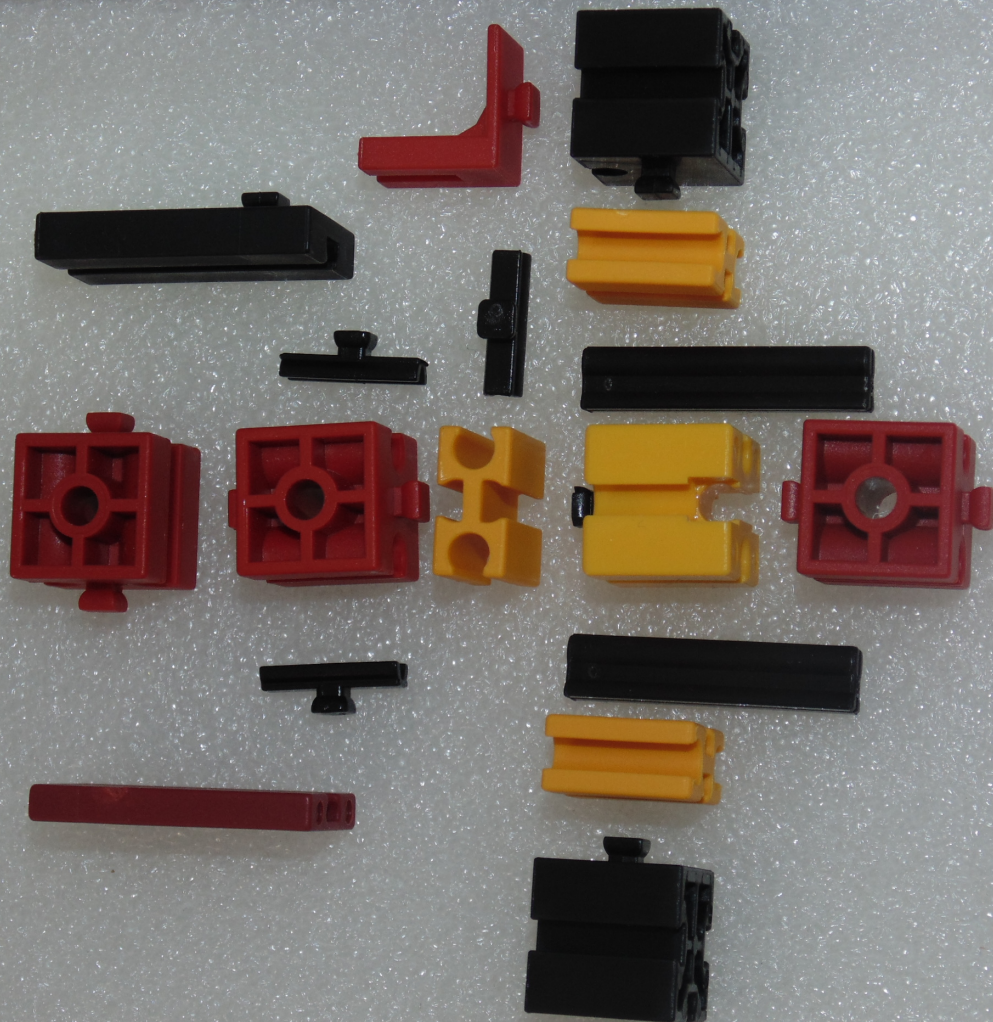
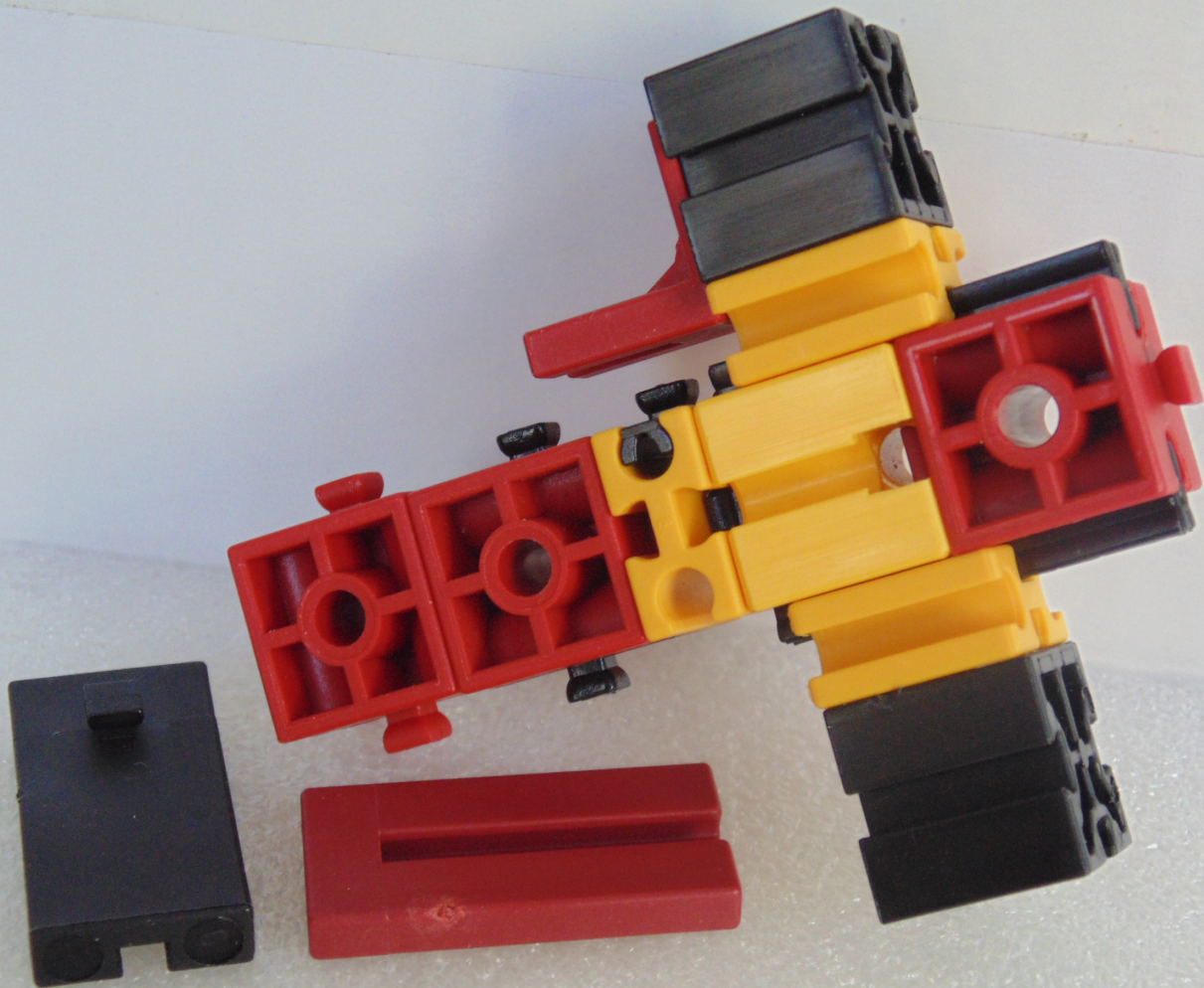
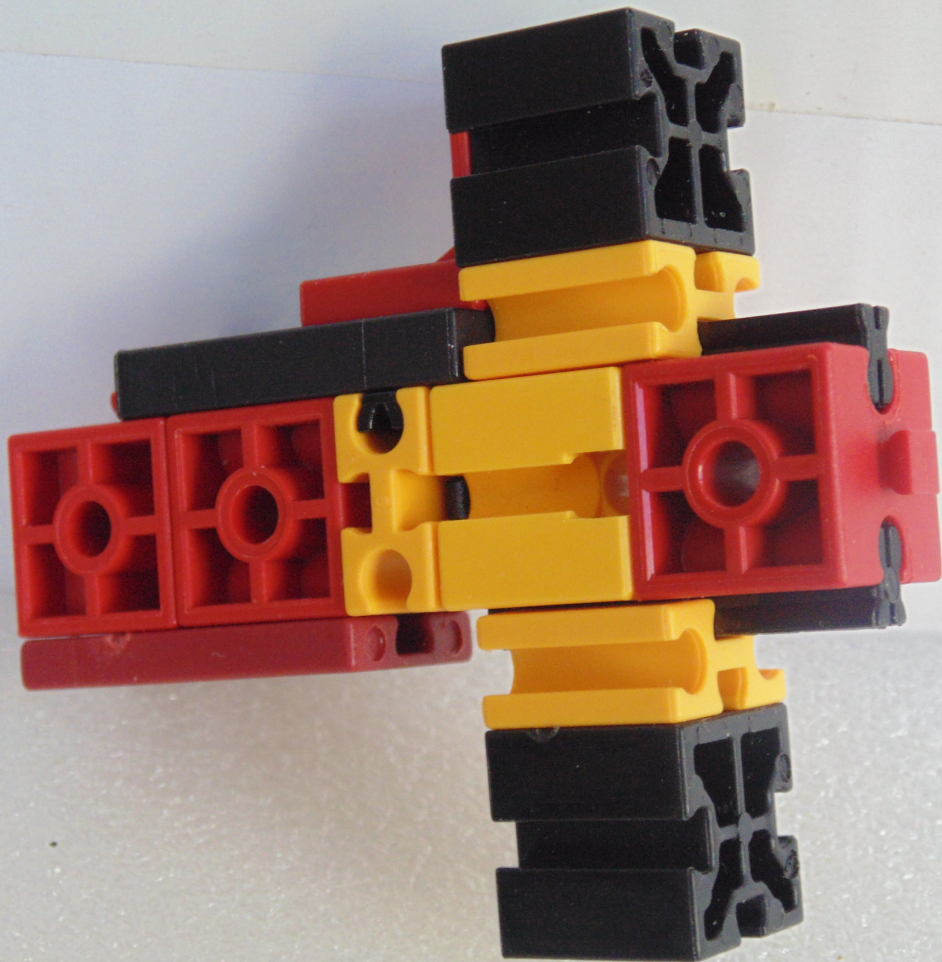
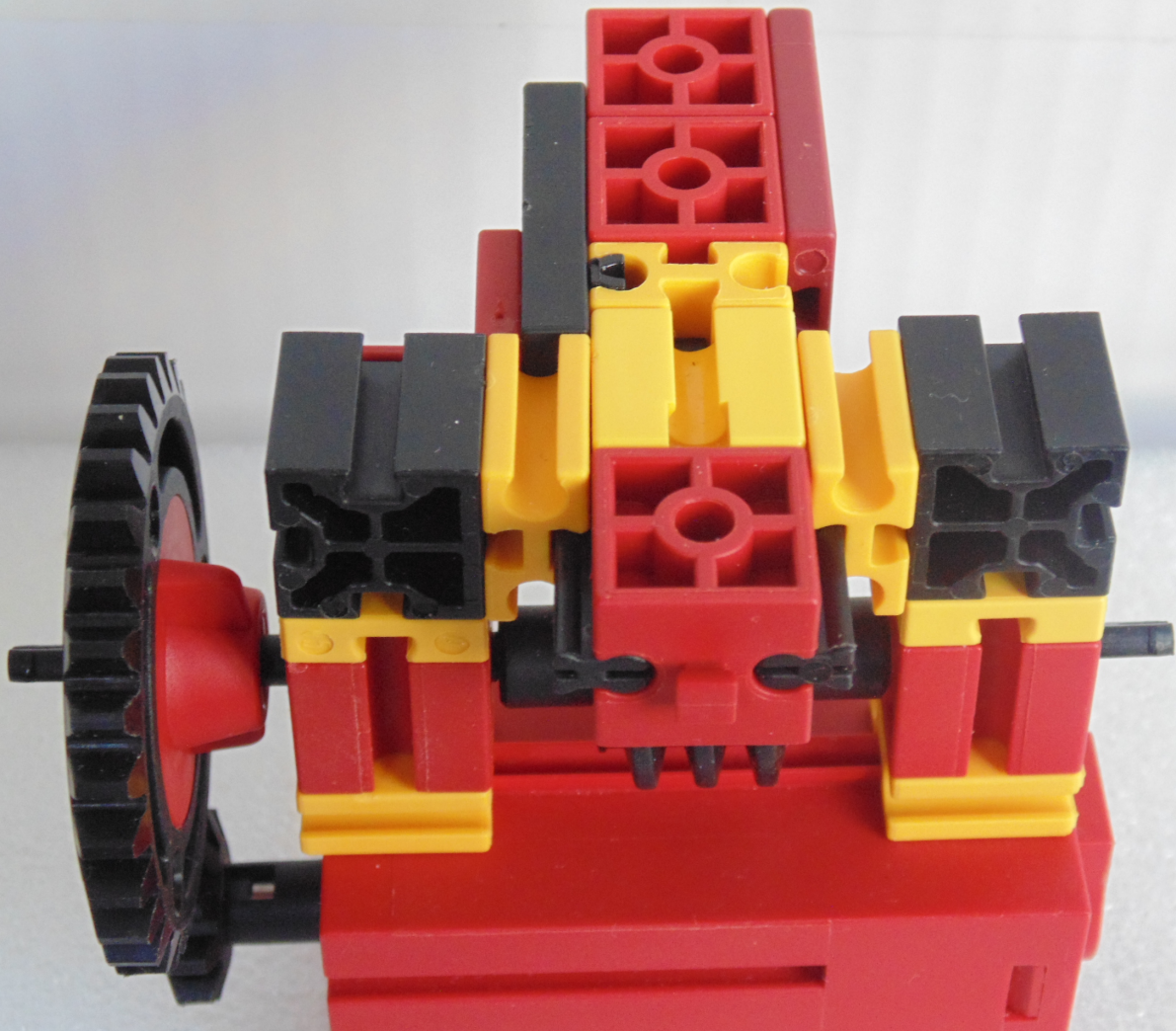


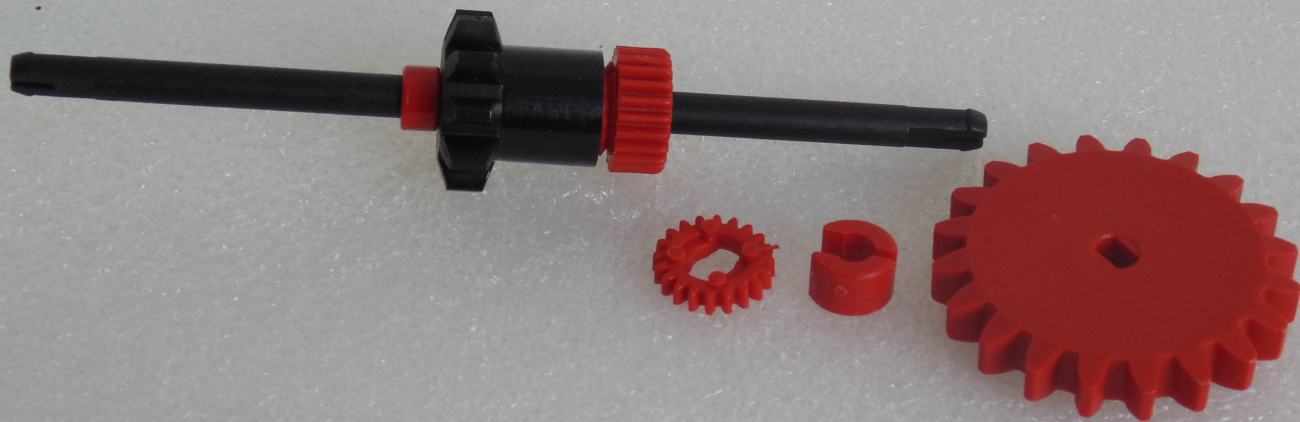


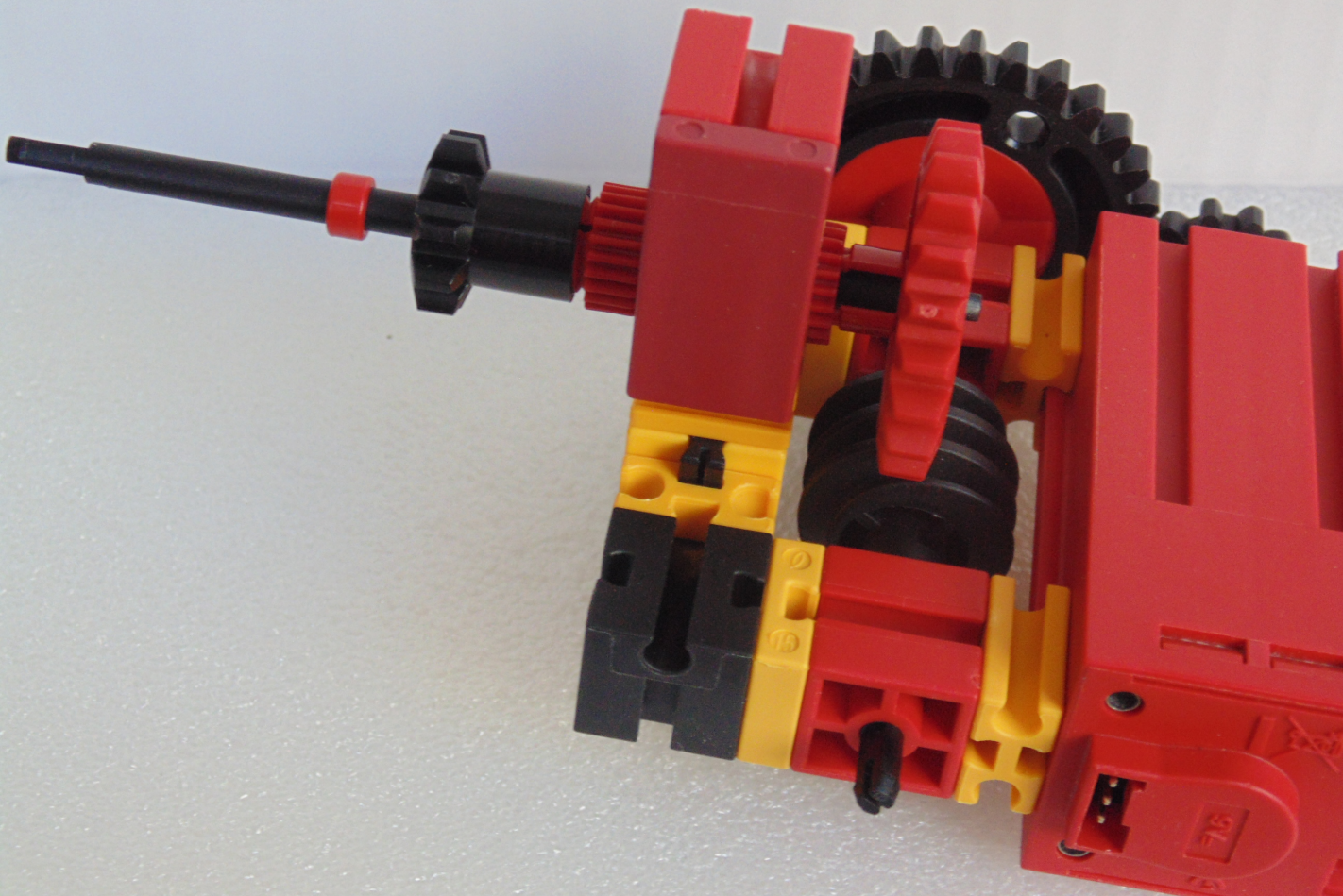


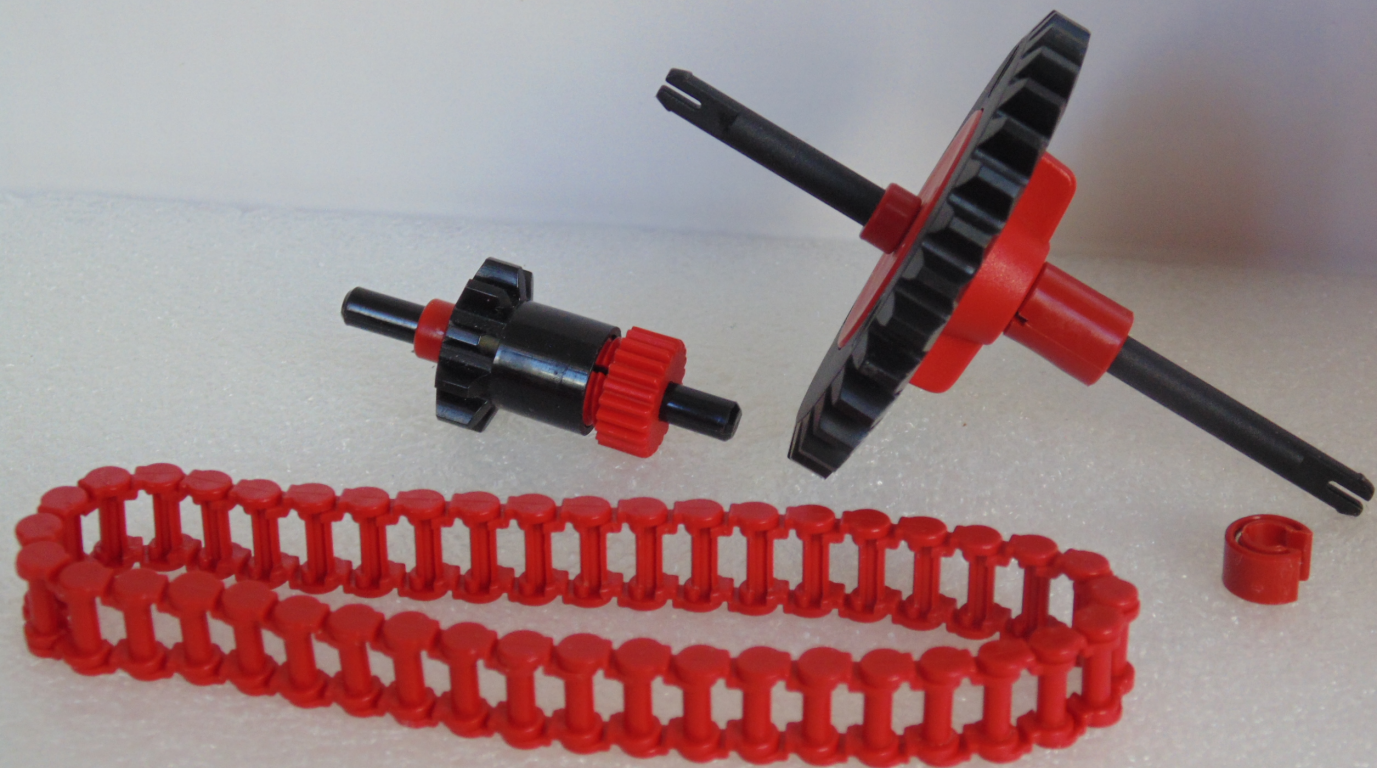


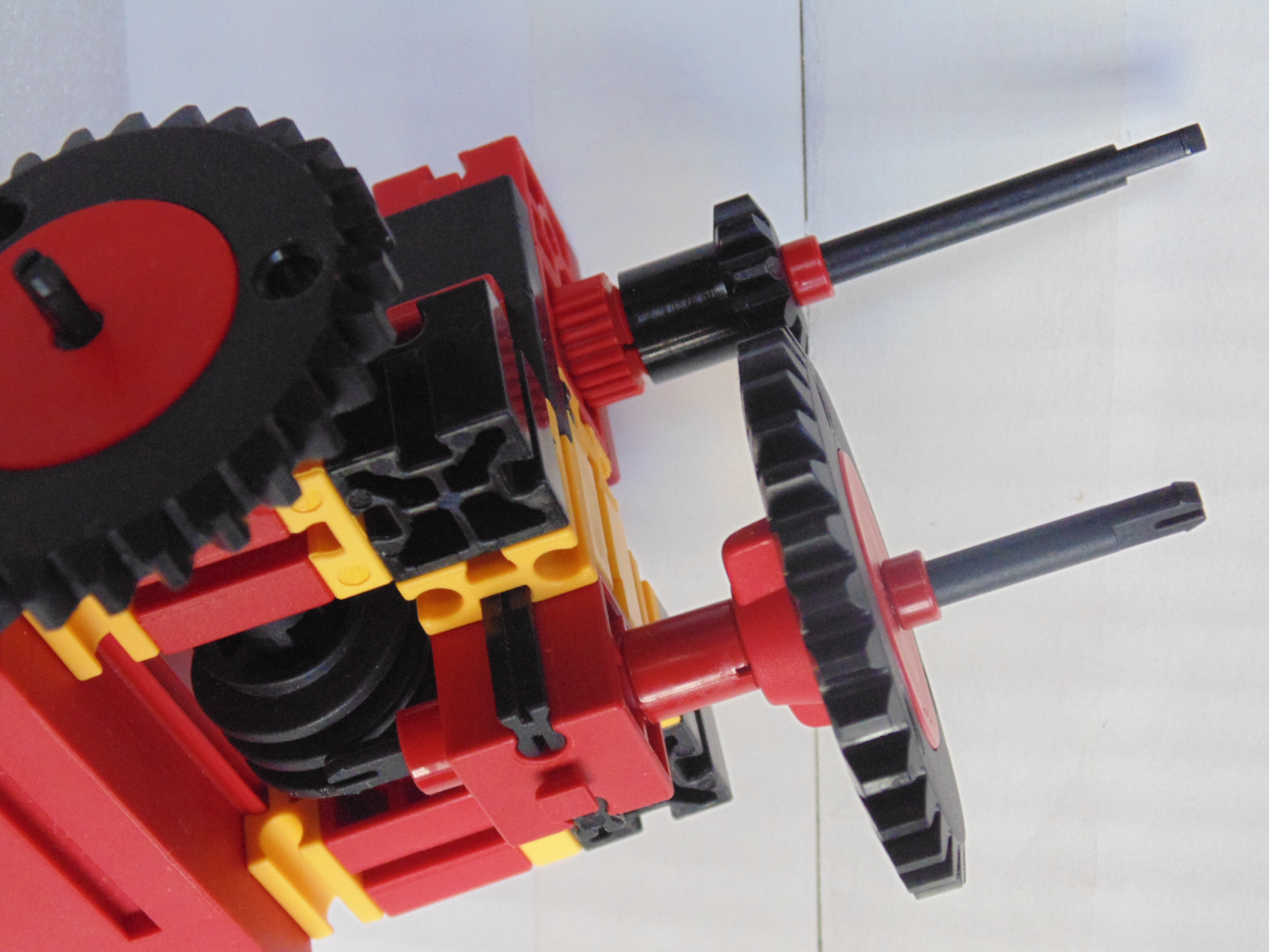




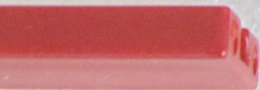
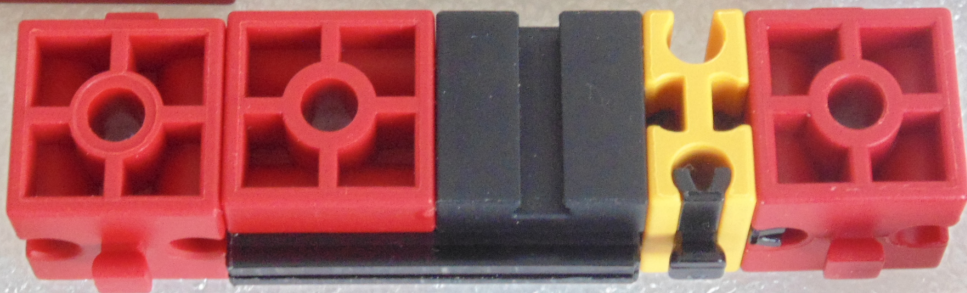
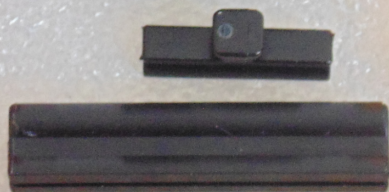
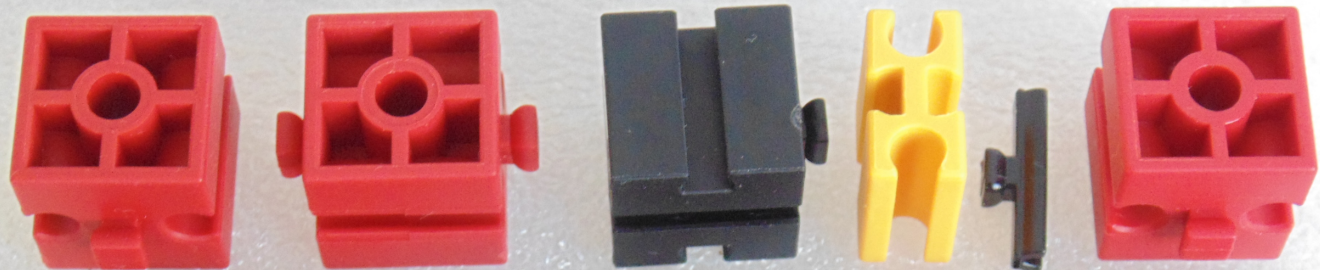


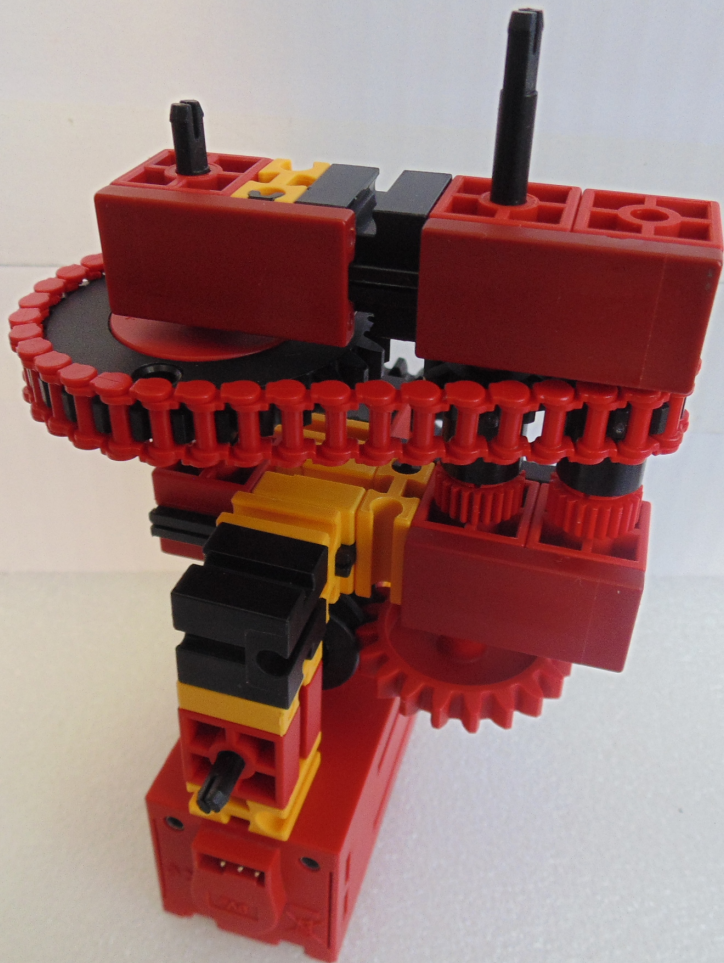


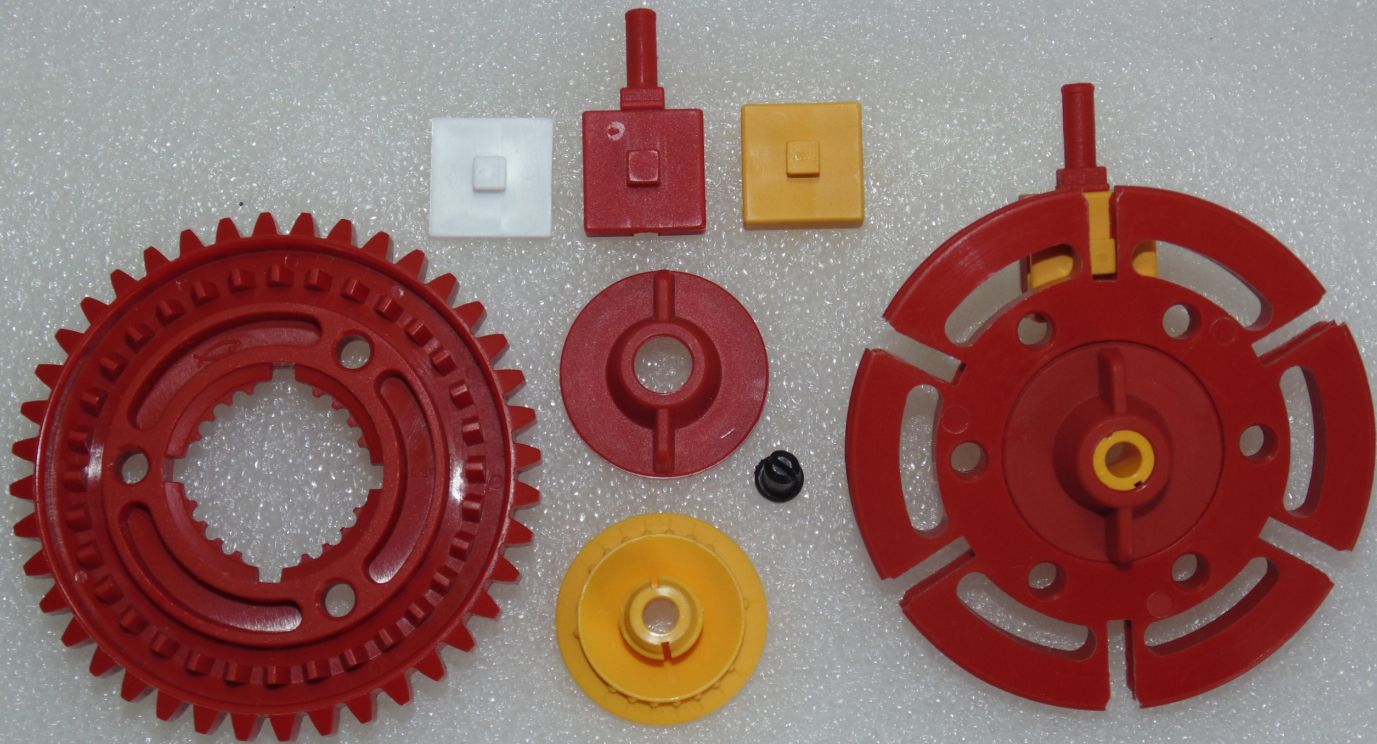








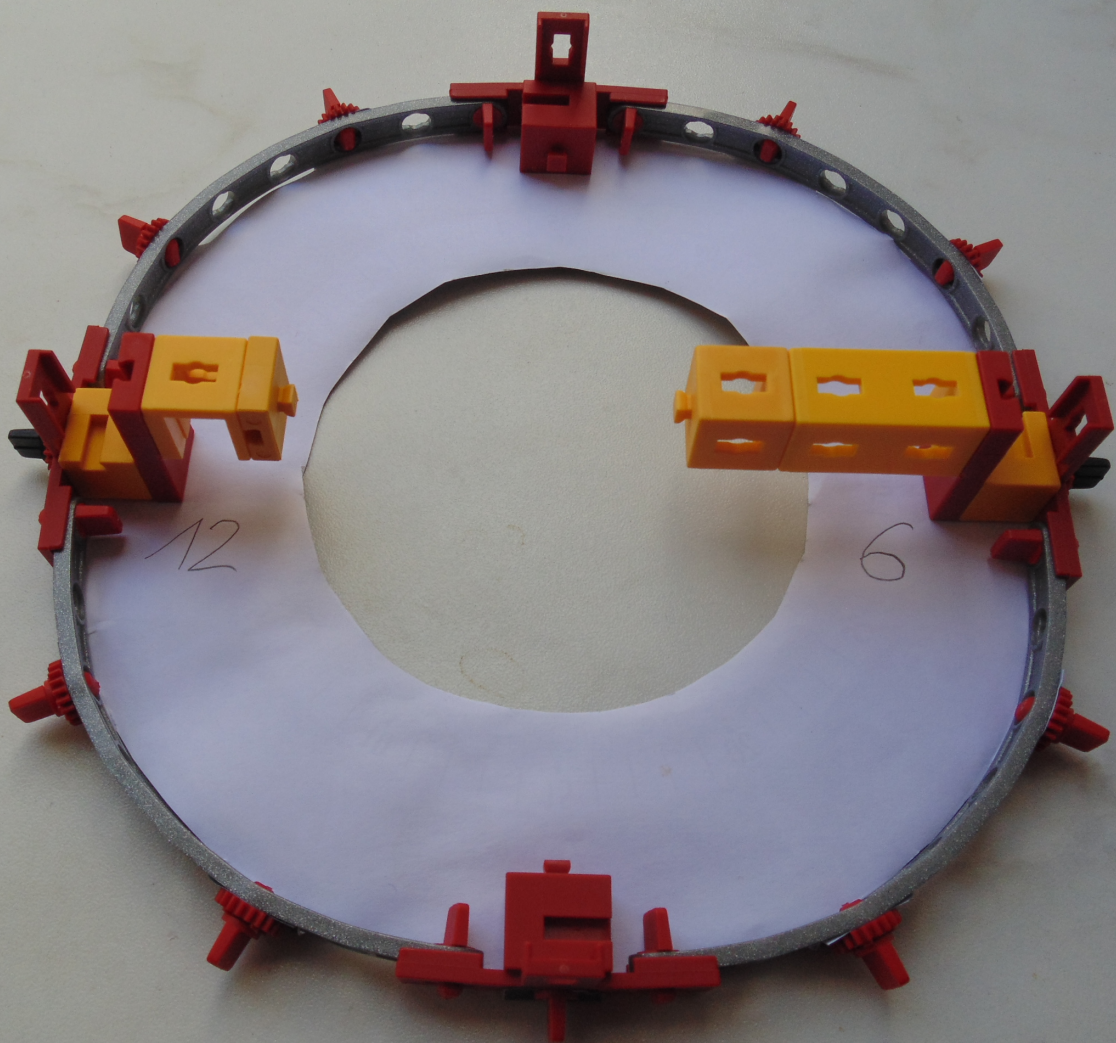


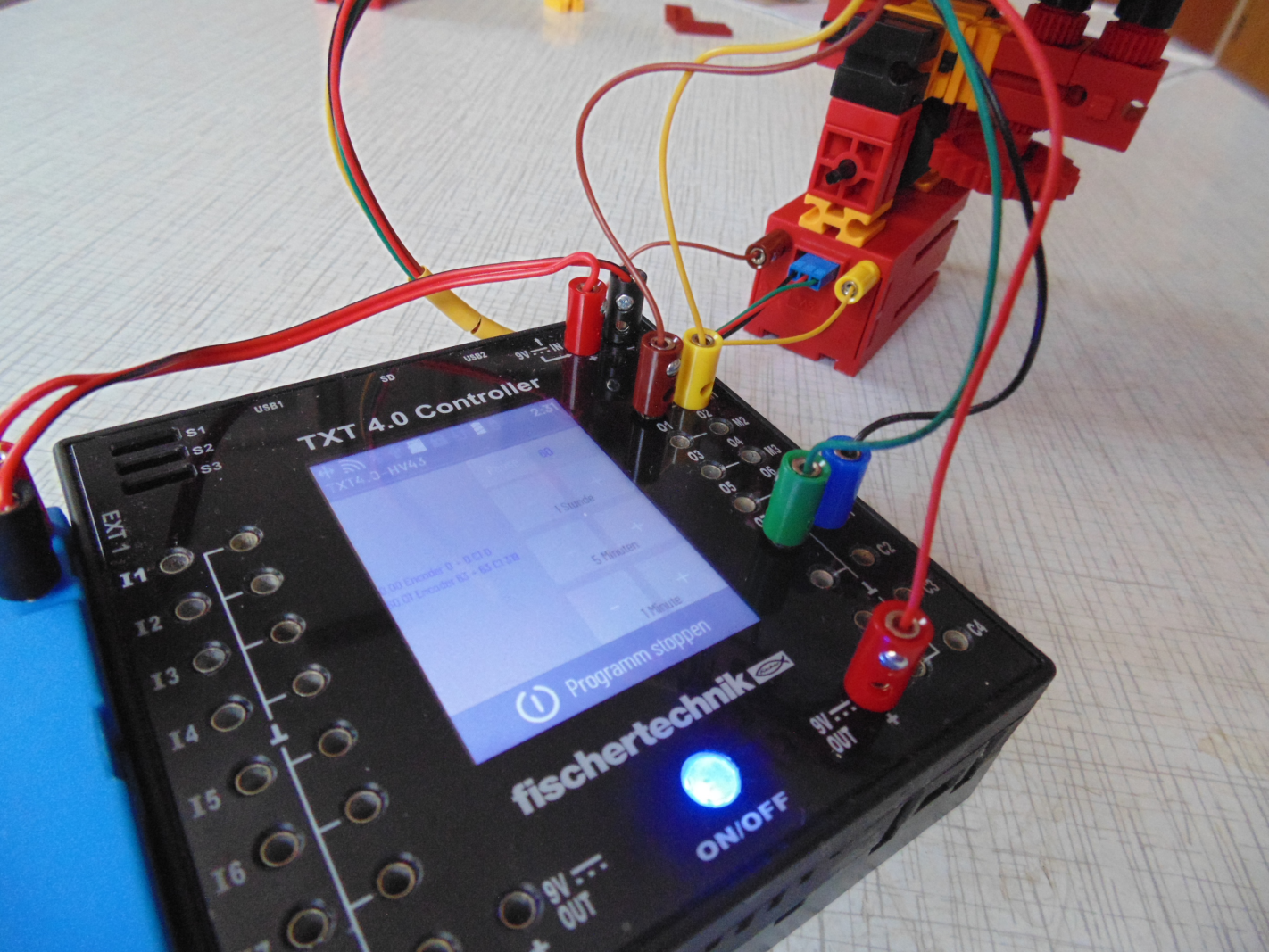


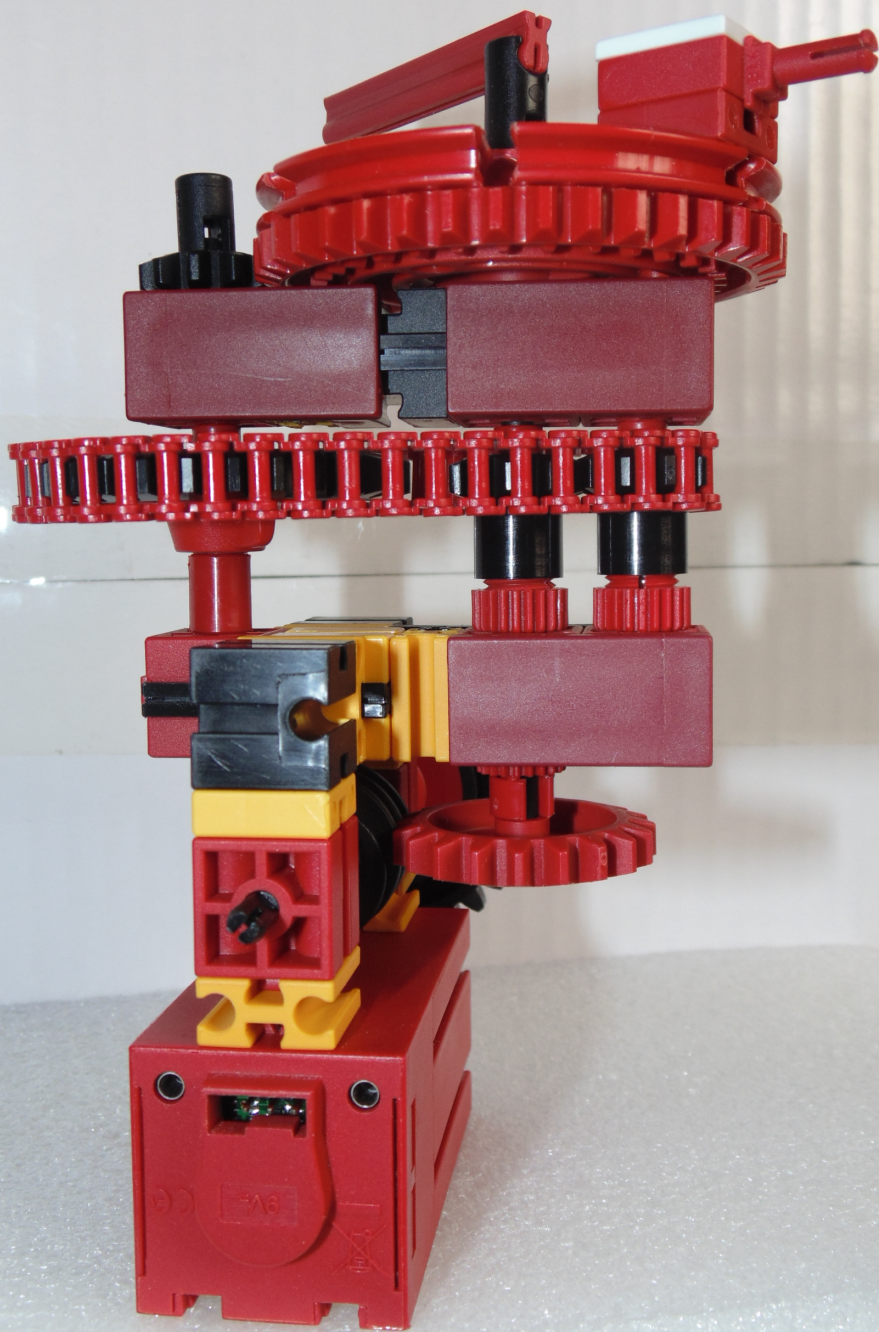


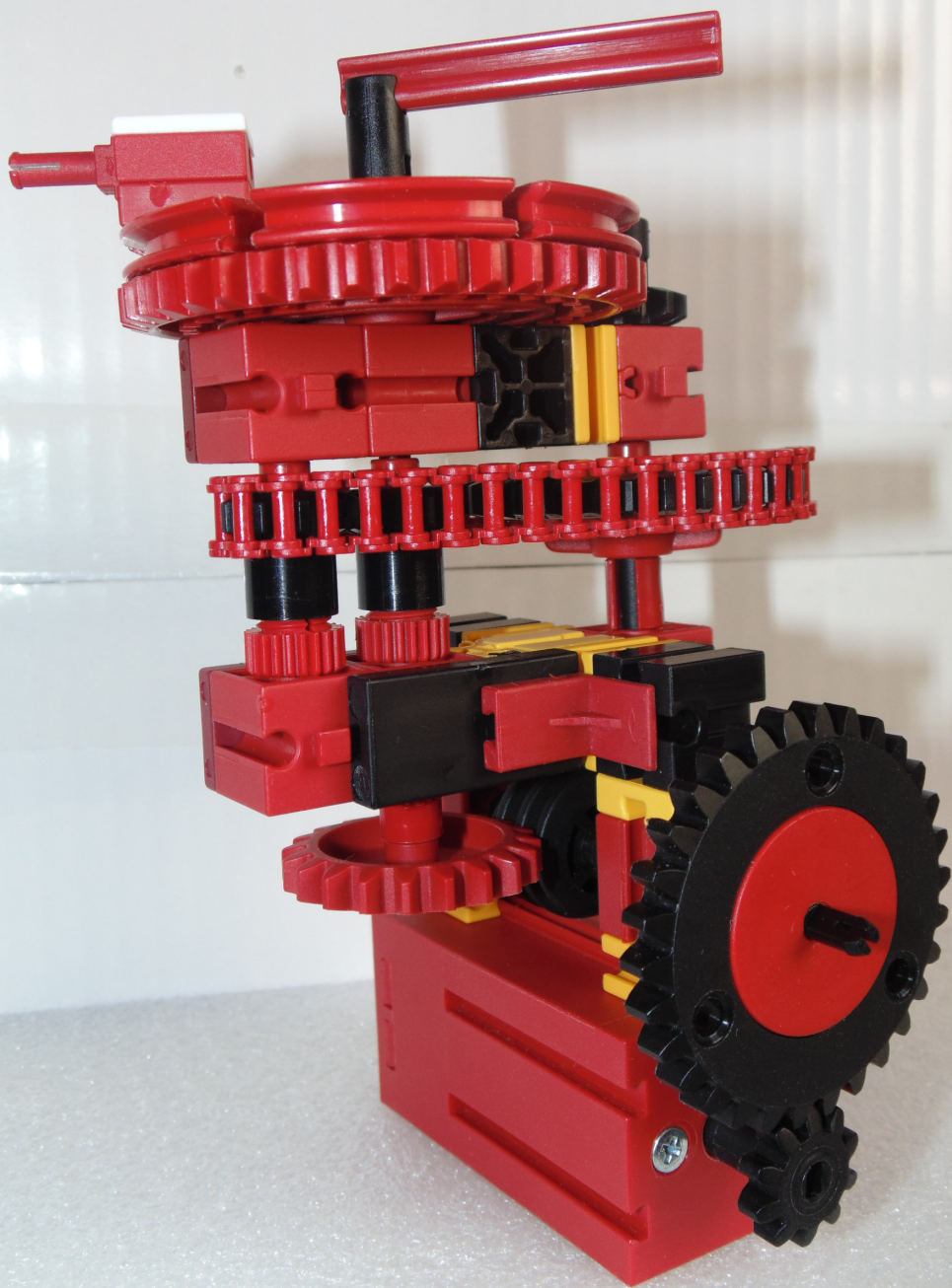




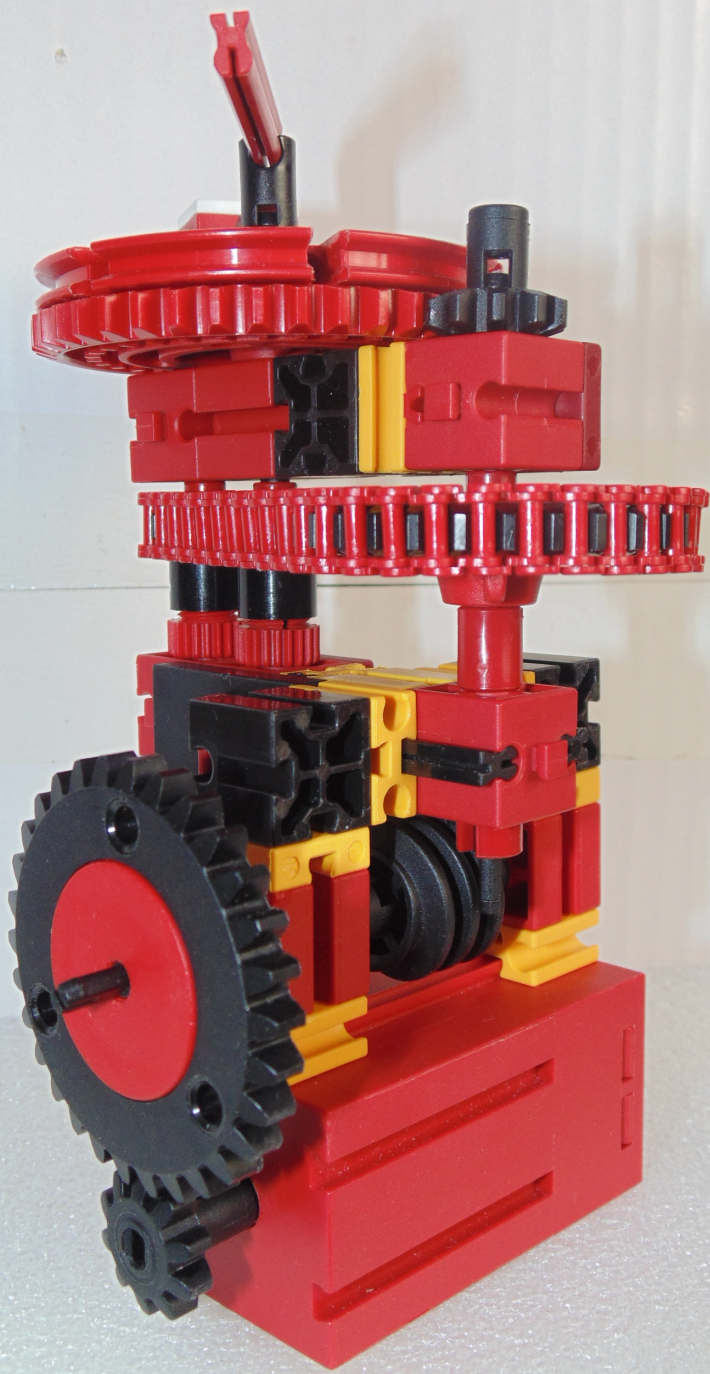


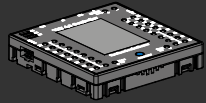












Mode

Master ▾

Name

TXT

Input

- ▾

Output

- ▾

Motor

M1 ▾



Encodermotor

- ▾

Servomotor

- ▾

Counter / Digital Input

C1 ▾



Encodermotor

M1 ▾

Zähler

- ▾

I2C (EXT)

- ▾

USB1

- ▾

Programmstart

setze Impulse_Summe auf 0

Kommentar
1 Umdrehung der Motorwelle
pro Minute = 63,9 Impulse
pro Sekunde 1,065 Impulse
rot=9V; grün=0V; schwarz=Encodersignal C1
<https://fipproductmedia.azureedge.net/media/Cer...>

setze Impulse_pro_Sekunde auf $\frac{63.9}{60}$

setze StartZeitstempel auf Zeitstempel s

dauerhaft wiederholen

mache setze Differenz_Sekunden auf $\text{Zeitstempel s} - \text{StartZeitstempel}$

setze Schrittweite auf $\text{runde ab mit } 0 \text{ Dezimalstellen} (\text{Differenz_Sekunden} \times \text{Impulse_pro_Sekunde}) - \text{Impulse_Summe}$

+ setze Motor TXT_M_M1 links Geschwindigkeit 200
Schrittweite Schrittweite

ändere Impulse_Summe um Schrittweite

gib aus formatiere text "{:.2f} Schrittweite {} Summe {} C1 {}"

+ -
Differenz_Sekunden
Schrittweite
Impulse_Summe

hole Zähler TXT_M_C1 Wert

warte s 60

lib



Controllerkonfiguration



Anzeigekonfiguration



Projektkonfiguration



Hauptprogramm



0 20 40 60 80 100 120 140 160 180 200 220

0 20 40 60 80 100 120 140 160 180 200 220

Paus

hello

-

+

1 Stunde

txt_label

-

+

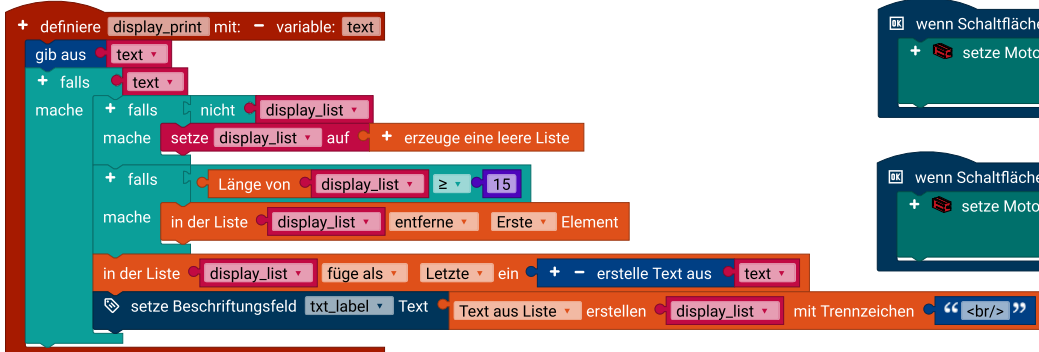
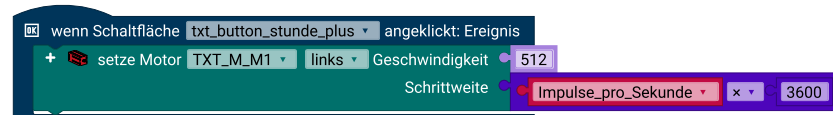
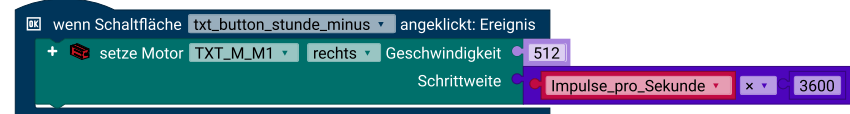
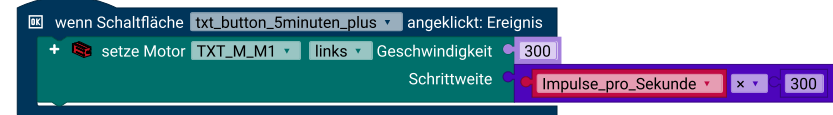
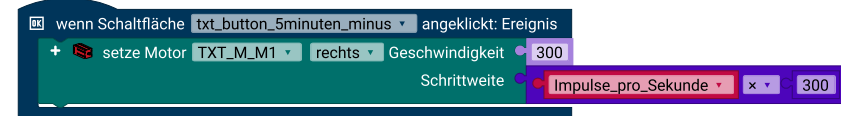
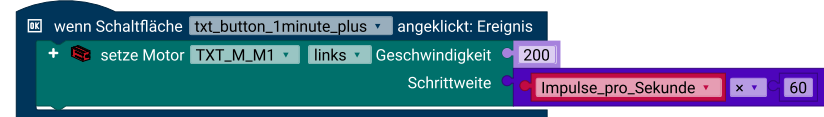
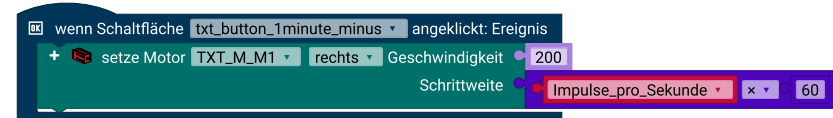
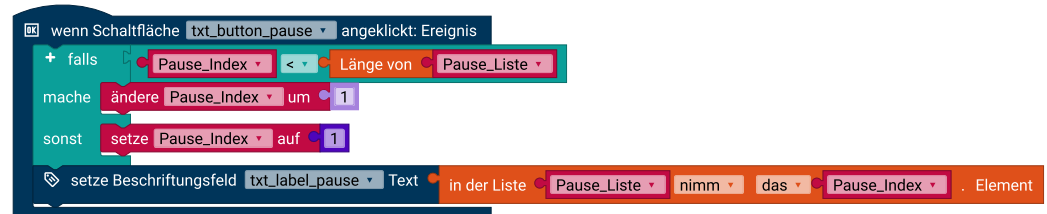
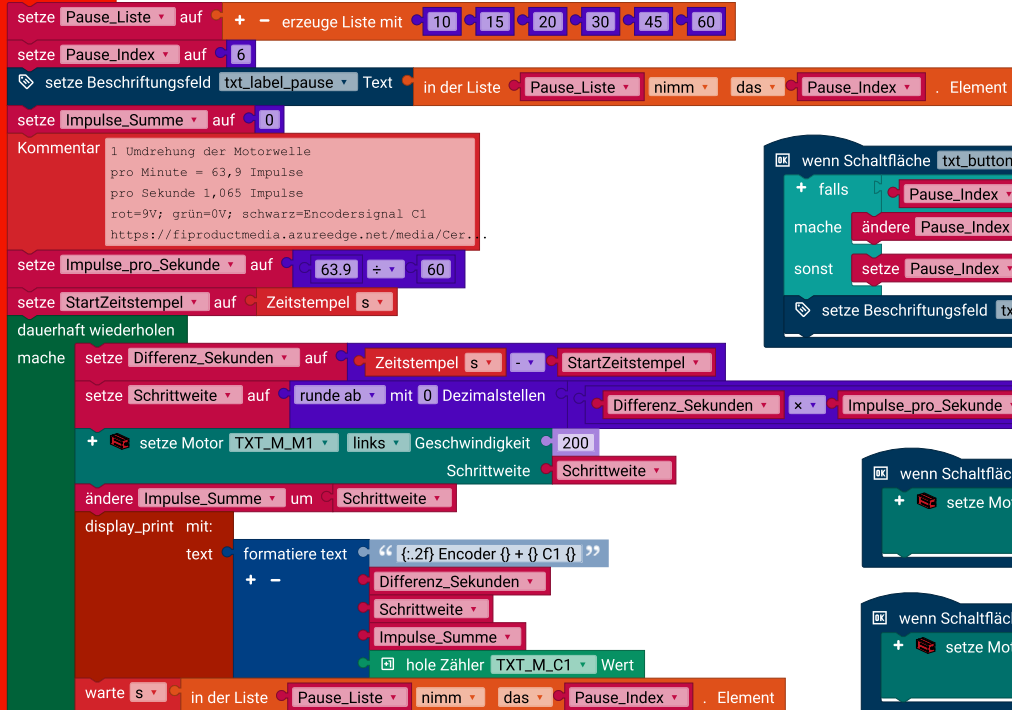
5 Minute

-

+

1 Minute

Programmstart



Baustein			Uhrwerk mit Encoderm	=
1		Drehscheibe 60	rot (1*31019)	1
2		Klemmbuchse 10	rot (1*31023)	1
3		Nabenmutter mit Scheibe	rot (3*31058)	3
4		Verbindungsstück 45	rot (1*31330)	1
5		Abstandsring	rot (3*31597)	3
6		Baustein 15 mit Bohrung	rot (8*32064)	8
7		Verbindungsstopfen 10 (V-Bolzen)	schwarz (1*32316)	1
8		Bauplatte 15x30x3,75 mit Nut (Abdeckplatte)	rot (3*32330)	3
9		Flachnabenzange	rot (2*35031)	2
10		Rastachse 30	schwarz (1*35063)	1
11		Rastachse 45	schwarz (1*35064)	1
12		Rastachse 90	schwarz (1*35066)	1
13		Rastschnecke	schwarz (1*35072)	1
14		Rastachse 75	schwarz (1*35087)	1
15		Klemm-Ritzel Z10 M1,5	schwarz (2*35112)	2
16		Spannzange	rot (2*35113)	2
17		Rast-Ritzel Z10 m=1,5	schwarz (2*35945)	2
18		Rastadapter	schwarz (1*36227)	1
19		Rastkettenglied classic	rot (43*36263)	43
20		Zahnrad Z30	schwarz (2*36264)	2
21		Riegelscheibe	rot (1*36334)	1
22		Radachse 13 an Baustein 5	rot (1*36586)	1
23		Klemmbuchse 5	rot (2*37679)	2
24		Bauplatte 15x15 (1)	weiß (1*38263)	1
25		Kunststoffachse 40	schwarz (1*38414)	1
26		Winkelstein 10x15x15	rot (1*38423)	1
27		Freilaufnabe	gelb (1*129697)	1
28		Baustein 15	gelb (1*136529)	1
29		Rastkettenrad Z20	rot (1*137677)	1
30		Encodermotor XM 9V	rot (1*153422)	1
31		Verbindungsstück 30	schwarz (3*208231)	3
32		Federnocken	schwarz (5*208233)	5
33		Baustein 15x30x5 mit Nut und Zapfen	schwarz (1*208235)	1
34		Baustein 15, 5-seitig	schwarz (3*208950)	3
35		Baustein 5	gelb (3*215786)	3
36		Baustein 7,5	gelb (6*215788)	6
37		Zahnrad Z40/32	rot (1*1031022)	1
Anzahl alle Bausteine in Bauanleitung			113	113
Baustein			Uhrwerk mit Encoderm	=

ROBOTICS TXT 4.0 Controller | eigene Projekte | Uhrwerk mit Encodermotor -

Baustein			Uhrwerk mit Encoderm	-
1		Baustein 15	gelb (1)	1
2		Baustein 15 mit Bohrung	rot (8)	8
3		Baustein 15, 5-seitig	schwarz (3)	3
4		Baustein 7,5	gelb (6)	6
5		Baustein 5	gelb (3)	3
6		Baustein 15x30x5 mit Nut und Zapfen	schwarz (1)	1
7		Bauplatte 15x30x3,75 mit Nut (Abdeckplatte)	rot (3)	3
8		Verbindungsstück 30	schwarz (3)	3
9		Verbindungsstück 45	rot (1)	1
10		Winkelstein 10x15x15	rot (1)	1
Riegel, Nocken, Hülsen, Buchsen			Uhrwerk mit Encoderm	-
11		Federnocken	schwarz (5)	5
12		Abstandsring	rot (3)	3
13		Klemmbuchse 5	rot (2)	2
14		Klemmbuchse 10	rot (1)	1
15		Riegelscheibe	rot (1)	1
Grundplatten, Bauplatten			Uhrwerk mit Encoderm	-
16		Bauplatte 15x15 (1)	weiß (1)	1
Rast-Achsen, Räder			Uhrwerk mit Encoderm	-
17		Rastachse 30	schwarz (1)	1
18		Rastachse 45	schwarz (1)	1
19		Rastachse 75	schwarz (1)	1
20		Rastachse 90	schwarz (1)	1
21		Rastadapter	schwarz (1)	1
22		Rast-Ritzel Z10 m=1,5	schwarz (2)	2
23		Rastkettenrad Z20	rot (1)	1
24		Rastschnecke	schwarz (1)	1
Klemm-Achsen Räder			Uhrwerk mit Encoderm	-
25		Flachnabenzange	rot (2)	2
26		Nabenmutter mit Scheibe	rot (3)	3
27		Freilaufnabe	gelb (1)	1
28		Zahnrad Z30	schwarz (2)	2
29		Zahnrad Z40/32	rot (1)	1
30		Drehscheibe 60	rot (1)	1
31		Spannzange	rot (2)	2
32		Klemm-Ritzel Z10 M1,5	schwarz (2)	2
33		Kunststoffachse 40	schwarz (1)	1
V-Achsen, Räder freilaufend			Uhrwerk mit Encoderm	-
34		Verbindungsstopfen 10 (V-Bolzen)	schwarz (1)	1
35		Radachse 13 an Baustein 5	rot (1)	1
Getriebe, Ketten			Uhrwerk mit Encoderm	-
36		Rastkettenglied classic	rot (43)	43
Motoren			Uhrwerk mit Encoderm	-
37		Encodermotor XM 9V	rot (1)	1
Anzahl alle Bausteine im Baukasten			113	113